

可逆線形探索

2014SE024 家崎雄太 2014SE067 水野俊太郎

指導教員：横山哲郎

1 はじめに

可逆アルゴリズムは、出力を基にして入力を復元できるアルゴリズムである。なお、この性質は可逆性とよばれている。本来可逆アルゴリズムではないアルゴリズムでも、入力を復元するための情報を出力に追加する事によって、可逆性を与える事ができる。可逆性を与える動作は、可逆化と呼ばれている。

現在、可逆アルゴリズムに関する研究が行われている。例えば、文献 [4] ではソートアルゴリズムの可逆化が行われている。しかし、我々が知る限り、線形探索に特化した可逆アルゴリズムや可逆化の手段に関する議論が十分にされていないのが現状である。

線形探索に特化した効率的な可逆アルゴリズムを提案する事を本研究の目的として設定する。設定した目的を達成させるため、我々は Janus を使用して可逆線形探索を実装した。

Janus とは、命令型可逆プログラミング言語である。命令型非可逆プログラミング言語である C 言語と類似した構文を持つ。構文の類似性を利用して、本研究では線形探索の C 言語プログラムを Janus に書き換える事にした。

まず C 言語で線形探索を記述する。その C プログラムを埋め込み法と Bennett 法を用いて Janus に書き換える。その Janus プログラムを我々が提案した Janus プログラムと比較して、我々が提案した Janus プログラムがより効率的である事を示す。

2 関連研究

2.1 可逆アルゴリズム

可逆アルゴリズムとは、アルゴリズムに可逆性を与えたものである。可逆性とは、「変化後の状態から、ある条件を満たす事によって変化前の状態に戻せる性質」である。

可逆性を持たなければ、可逆アルゴリズムとはならない。しかし、本来可逆アルゴリズムではないアルゴリズムでも、入力を特定するための情報を出力に追加する事によって、可逆性を与える事ができる。

2.2 R-WHILE

Janus と同じ可逆プログラミング言語の一つに、R-WHILE が挙げられる。R-WHILE は、Janus と同じ手続き型プログラミング言語である。R-WHILE は状態を持ち、データを木構造で表現出来る。R-WHILE は Janus よりも構文規則が少なく、単純なプログラムを書く事が出来る。

3 線形探索と可逆化

本章では、非可逆な線形探索の概要を記述する、そして一般的に用いられている可逆化の手段に関する説明を行う。

```
1 int s_banpei(int data[],int next[],int prev[],
2             int *tops,int key)
3 {
4     int f = 0;
5     while (data[*tops] != key) {
6         int x = data[*tops];
7         spop(data,next,prev,tops,&x);
8     }
9     if(*tops != 0){
10        f = *tops;
11    }
12    return f;
}
```

図 3.1 番兵を用いた線形探索：スタック

3.1 通常の線形探索

通常の線形探索は、探索の対象とするレコード列に変更を加える事なく探索できるという点で最も単純な線形探索アルゴリズムであるといえよう。通常の線形探索は、探索したいキーを先頭のレコードが持つキーと比較して、キーの値が一致すればその時点で成功したものとして終了する。しかし、キーの値が一致しなければ、探索していたレコードが最後尾か否かを確認する。探索していたレコードが最後尾であれば、探索が失敗したものとして終了する。最後尾でなければ、次のレコードを探索の対象にする。通常の線形探索の長所は、レコード列に手を加えずに実行出来る事である。一方、短所は探索したいキーと一致するキーを持つレコードが存在していなくても最後尾まで探索を続行しなければならない事である。

3.2 番兵を用いた線形探索

番兵を用いた線形探索は、レコード列の最後尾に探索したいキーと一致する値のキーを持つ番兵と呼ばれるレコードを付け加えて探索を行う探索アルゴリズムである。番兵を用いた線形探索の長所は、キーの比較をする時点では最後尾か確認する必要がない事である。番兵を用いた線形探索の短所は、レコードを 1 つ追加するためのリソースが確保できなければ実装できない事である。

3.3 整列リストを用いた線形探索

整列リストを用いた線形探索は、探索の対象となっているレコード列を、キーが昇順あるいは降順に並ぶようにソートしたうえで探索するアルゴリズムである。ただし、

本稿ではキーが昇順に並ぶようにレコード列をソートするものと仮定する．整列リストを用いた線形探索では，レコード列の最後尾に， ∞ をキーに持つレコードを付け加えて先頭から探索する．探索しているレコードのキーが探索したいキーより小さい値を持っているならば，次のレコードを探索の対象として続行する．探索しているレコードのキーが探索したいキー以上の値を持っているならば，値が一致しているか確認を行う．キーの値が一致していれば，このアルゴリズムは成功して終了する．しかし，キーの値が一致していなければ，このアルゴリズムは失敗して終了する．整列リストを用いた線形探索は，探索したいキーより大きい値のキーを持つレコードを探索せずに終了できるという長所を持つ．一方，整列リストを用いた線形探索の短所は，レコードをソートしなければならない事である．

3.4 Landauer 法 (埋め込み法)

Landauer 法は埋め込みと呼ばれる方法である．可逆性を保証するため，出力にゴミ情報を追加し，非可逆な計算により失われる情報を保存する．例えば C 言語での $x=3$ という代入は直前の x の値が特定できなくなるから非可逆である．Janus では $x \hat{=} 3$ をする前に直前の値をゴミスタック g に push する．ゴミスタックは計算過程で生じたゴミ情報を保存するためのスタックである．push により代入の直前の値を保存する事で可逆になる．

3.5 Bennett 法

Janus における Bennett 法は call, 結果のコピー, uncall によって行われる．call は関数を呼び出しする事が出来る．uncall は関数を逆呼び出しする事が出来る．Bennett 法は出力に入力したものを追加する．call により順方向の計算が呼び出されると，可逆性を保証するためにゴミ情報が出てくる．このとき uncall により関数を逆呼び出しする事で call により生じたゴミ情報を除去する事が出来る．

4 Janus による実装

Janus は命令型可逆プログラミング言語である．Janus は可逆性を保証する構文規則を持つ．Janus を利用する事で可逆なプログラミングを記述する事が出来る．Janus の変数宣言は int 型の変数, int 型の一次元配列と int 型のスタックを定義する．代入する際, += (加算), -= (減算), ^= (排他的論理和) を使用する．ただし代入式の左側に現れた変数は右側に現れてはいけない, すなわち $x+=x$ という計算は行う事が出来ない．代入は変数の値を変える唯一の方法である．条件式 if e_1 then s_1 else s_2 fi e_2 について述べる．式 e_1 が真であるとき文 s_1 を実行する．文 s_1 を実行後, 式 e_2 は真でなければならない．式 e_1 が偽であるとき文 s_2 を実行する．文 s_2 実行後, 式 e_2 は偽でなければならない．繰り返し式 from e_1 do s_1 loop s_2 until e_2 について述べる．式 e_1 は最初, 真でなければならない．後の繰り返しでは式 e_1 は偽でなければな

らない．最初に文 s_1 が実行される．式 e_2 が偽であれば文 s_2 を実行し, 式 e_2 が真であれば実行を終了する．データ型スタックの操作について述べる．push(x, s) はスタック s に要素 x を追加し, x を 0 クリアする．pop(x, s) はスタック s から一番上の値を取り出し, x に格納する．local はローカル変数に記憶領域を割り当て, 変数を式と同じ値で初期化する．delocal は変数が式と同じ値である事を確かめて, 記憶領域を解放する．local と delocal に囲まれた部分でしかその変数を扱う事ができない．プロシージャを呼び出すには call と uncall を用いる．call はプロシージャの呼び出しを行い, プロシージャの文を実行する．uncall はプロシージャの逆呼び出しを行い, 逆変換したプロシージャの文を実行する．

4.1 C から Janus への書き換え

$$\mathcal{T}[x = c;] = \begin{array}{l} \text{push}(x, g) \\ x \hat{=} c \end{array}$$

(a) 代入を行う文

$$\mathcal{T}[\text{int } x = c;] = \begin{array}{l} \text{local int } x = c \\ \text{push}(x, g) \\ \text{delocal int } x = 0 \end{array}$$

(b) 変数宣言

$$\mathcal{T} \left[\begin{array}{l} \text{if } (e_1) \\ \quad s_1 \\ \text{else} \\ \quad s_2 \end{array} \right] = \begin{array}{l} \text{if } \mathcal{T}[e_1] \text{ then} \\ \quad \mathcal{T}[s_1] \\ \quad \text{push}(1, g) \\ \text{else} \\ \quad \mathcal{T}[s_2] \\ \quad \text{push}(0, g) \\ \text{fi top}(g) = 1 \end{array}$$

(c) 条件文

$$\mathcal{T} \left[\begin{array}{l} \text{while } (e_1) \\ \quad s_1 \end{array} \right] = \begin{array}{l} \text{push}(1, g) \\ \text{from top}(g) = 1 \text{ loop} \\ \quad \mathcal{T}[s_1] \\ \quad \text{push}(0, g) \\ \text{until } !\mathcal{T}[e_1] \end{array}$$

(d) 繰り返し文 1

$$\mathcal{T} \left[\begin{array}{l} \text{for } (i = 0; e_2; i++) \\ \quad s_1 \end{array} \right] = \begin{array}{l} \text{push}(1, g) \\ \text{from top}(g) = 1 \text{ loop} \\ \quad \mathcal{T}[s_1] \\ \quad i += 1 \\ \quad \text{push}(0, g) \\ \text{until } !\mathcal{T}[e_2] \end{array}$$

(e) 繰り返し文 2

図 4.1 C から Janus への書き換え規則

代入について C 言語では代入実行後, x の実行前の状態を復元出来ない. Janus では $x^=c$ の前にスタック g に x の値を保存する事により, 代入実行前の x の状態を復元出来る. 変数宣言について Janus では `delocal int x = 0` で x が 0 でなければならぬので, `push(x, g)` をすることで x を 0 クリアしている. C 言語では if 文の実行後, if 節と else 節のどちらが実行されたか判定出来ない. Janus では可逆性を保証するためにアサーションを置く. これにより, if 節, else 節のどちらが実行されたか判定できる. アサーションとして `top(g)=1` を置く. アサーションは if 節を実行した場合は真, else 節を実行した場合は偽でなければならない. アサーションを満たすために if 節の終わりで `push(1,g)`, else 節の終わりで `push(0,g)` を置く. 繰り返し文について, C 言語の while 文は Janus の loop 文に書き換えられる. loop 文もアサーションが必要であるので `top(g)=1` を置く. loop 文でのアサーションは繰り返し実行前は真, 繰り返し実行中は偽でなければならない. それを満たすために from の前で `push(1,g)`, loop 節の終わりで `push(0,g)` をする. while 文の制御式 e_2 を Janus の until に e_2 の否定を制御式として置く. C 言語の for 文も loop 文で書き換えられる. while 文と同様, アサーションには `top(g)=1` を置く. for 文の制御式 e_2 も Janus の until に e_2 の否定を制御式として置く.

4.2 スタック

```

1 procedure spush(int data[],int next[],int prev
  [],int tops,int x)
2   local int i = tops+1
3   data[i] ^= x
4   next[i] ^= -1
5   prev[i] ^= tops
6   next[tops] ^= -1
7   next[tops] ^= i
8   tops ^= prev[i]
9   tops ^= i
10  delocal int i = tops

```

図 4.2 push

図 4.2 のプログラムはスタックの一番下のキーを表す `data[0]` には元々値が格納されており, それ以外の配列には 0 が格納されているとする. その値の前後には値が格納されていない事を表すために `next[0]` と `prev[0]` には -1 を格納している. 仮引数の x は格納するキーの値を表す. 3 行目で `data` に格納したいキーを代入している. 4 行目で今回格納したキーが一番上のキーである事を表すために `next[i]` に -1 を代入する. 5 行目で `prev[i]` にそれまで一番上のキーであった添字を表す `tops` を代入する. 8 行目で `tops` を 0 クリアして, 9 行目で `tops` に今回 `spush` した値が一番上のキーである事を表すため, `tops` に i を代入する.

```

1 procedure s_banpei_r(int data[],int next[],int
  prev[],int tops,int key,int f,stack g)
2   push(1,g)
3   from top(g) = 1 loop
4     local int x = data[tops]
5     call spop(data,next,prev,tops,x)
6     push(x,g)
7     delocal int x = 0
8     push(0,g)
9     until data[tops] = key
10    if tops != 0 then
11      push(f,g)
12      f ^= tops
13      push(1,g)
14    else
15      push(0,g)
16    fi top(g) = 1
17
18 procedure s_banpei_b(int data[],int next[],int
  prev[],int tops,int key,int f)
19   local stack g = nil
20   local int ff = 0
21   call s_banpei_r(data,next,prev,tops,key,
  ff,g)
22   f ^= ff
23   uncall s_banpei_r(data,next,prev,tops,key
  ,ff,g)
24   delocal int ff = 0
25   delocal stack g = nil

```

図 4.3 番兵を用いた線形探索: 一般解法

4.3 一般解法

図 4.3 のプログラムは一般解法である Landauer 法と Bennett 法を用いて作成した. 仮引数には `data`, `next`, `prev`, `tops`, `key`, `f`, `g` を置く. ただしスタックの一番下には探したいキーと同じ値を番兵として格納する. 入力探索するキーの値が格納されている `data`, キーの前後の場所を格納した `prev`, `next`, スタックの一番上のキーの場所を表す `tops`, 探索したいキーを表す `key` である. 出力は f (成功した場合 `tops`, 失敗した場合 0) と入力である.

図 4.3 のプログラムは 2 章の図 3.1 を図 4.1 の書き換え規則を用いて Janus で書き換えた. 図 3.1 の 4-7 行の while 文は制御式として `data[*tops] != key` を置く. この制御式の否定 `data[tops]=key` を図 4.3 の 3-9 行の繰り返し文の制御式として置く.

図 4.3 のプログラムの 3-6 行の繰り返し文で制御式として `data[tops]=key` を置く. これはスタックの一番上のキーが探索したいキーと等しくなるまで繰り返す事を表している. 図 3.1 の 8-10 行の if 文の制御式として `*tops != 0` を置く. 図 4.3 の 10-16 行の if 文の制御式として `tops != 0` を置く. `tops=0` はスタックの一番上のキーが番兵である事を表している. スタックの一番上のキーが番兵でなければ, 探索は成功した事を表し, f に `tops` を代入する.

図 4.3 のプログラムは制御情報を中間でゴミ情報として保存する. ステップ数は $14M + 2S + 8$ となる. ただし M は探索が成功した時, 探索したいキーが見つかった場所が

スタックの上から何番目かを表す．失敗した時，探索するキーの数を表す． S は探索が成功した時 1 を表し，失敗した時 0 を表す． n は探索するキーの個数を表す．

4.4 提案解法

```

1 procedure s_banpei(int data[],int next[],int
  prev[],int tops,int key,int f)
2   local int ctops = tops
3   from ctops = tops loop
4     local int x = data[ctops]
5     call spop(data,next,prev,ctops,x)
6     data[ctops+1] ^= x
7     delocal int x = data[ctops+1]
8   until data[ctops] = key
9   if ctops != 0 then
10    f ^= ctops
11  fi ctops != 0
12  delocal int ctops = f

```

図 4.4 番兵を用いた線形探索：提案解法

図 4.4 のプログラムは一般解法と異なり仮引数にスタック g を除いた $data,next,prev,tops,key,f$ を置く．プログラムの 3-8 行の繰り返し文で制御式として $key=data[ctops]$ ，アサーションとして $ctops=tops$ を置く．制御式はスタックの一番上のキーの値が探索したいキーと一致するまで繰り返す事を表す．5 行目で $call\ spop(data,next,prev,ctops,x)$ する事でアサーションを満たしている．9-11 行の if 文では制御式として $ctops!=0$ を置く．これは 3-8 行の繰り返し文が終わったとき，スタックの一番上のキーが番兵でなければ，探索は成功として f に $ctops$ を代入する．

表 4.1 番兵を用いた線形探索の比較：スタック

	一般解法	提案解法
ステップ数	$14M + 4S + 8$	$6M + S + 1$
最大メモリ使用量	$3n + 2M + S + 2$	$3n + 4$
最終ゴミ	$3n + 2$	$3n + 2$

表 4.1 は番兵を用いた線形探索のスタック版についての比較を行っている．一般解法では繰り返し文， if 文で制御情報を保存する必要がある．今回提案解法では双方向リストを用いた．ステップ数について見ると， M の係数を 14 から 6 に減らす事が出来た．最大メモリ使用量について見ると， M の係数を 2 から 0 に減らす事が出来た．双方向リストを用いる事で制御情報を保存する必要がなくなった．したがって，提案解法の最大メモリ使用量は M の影響を受けない．

表 4.2 は探索したいキーを見つけても最後まで探索を続ける線形探索の比較を行っている．表 4.2 は探索を最後まで行う線形探索の比較を行っている表であるので， M は出現しない．

表 4.3 は番兵を用いた線形探索の配列版についての比較を行っている．出力として，探索したいキーの見つかった

表 4.2 通常の線形探索の比較：配列

	一般解法	提案解法
ステップ数	$14n + 4S + 22$	$5n + S + 5$
最大メモリ使用量	$3n + S + 5$	$n + 3$
最終ゴミ	$n + 2$	$n + 2$

表 4.3 番兵を用いた線形探索の比較：配列

	一般解法	提案解法
ステップ数	$8M + 4S + 32$	$3M + 2S + 8$
最大メモリ使用量	$n + M + S + 7$	$n + 3$
最終ゴミ	$n + 2$	$n + 2$

添字を返すことで，可逆にしている．提案解法では制御情報を保存する必要がない．ステップ数について見ると， M の係数を 8 から 3 に減らす事が出来た．最大メモリ使用量について見ると， M の係数を 1 から 0 に減らす事が出来た．

5 おわりに

本研究では線形探索 (通常の方法，番兵を用いた方法，整列リストと番兵を用いた方法) の配列版，スタック版について記述した．C 言語で書いた線形探索を一般的な方法である埋め込み法，Bennett 法を用いて Janus に書き換えた．一般的な方法でかかれたプログラムと我々が提案したプログラムの比較をした．一般解法では途中でゴミスタックにゴミ情報を保存する必要がある．今回注目したメモリ使用量，ステップ数の点では効率化出来た．スタックに関する C から Janus への書き換え規則の形式化が今後の課題となる．

参考文献

- [1] Knuth, D.E.: “The Art of Computer Programming Volume 3 Sorting and Searching Second Edition 日本語版”, 株式会社 KADOKAWA(2015).
- [2] Landauar, R.: Information is physical. *Physics Today*, 25(1991).
- [3] Bennett, C.H.: Logical reversibility of computation. *IBM Journal of Research and Development*, 18(6): pp.525-532(1973).
- [4] Axelsen, H.B., Yokoyama, T.: Programming Techniques for Reversible Comparison Sorts. *Programming Languages and Systems. Lecture Notes in Computer Science*, Vol.9458, pp.407-426(2015).
- [5] Yokoyama, T.: Reversible Computation and Reversible Programming Languages. *Electronic Notes in Theoretical Science* 253, pp.71-81(2010).